

LISTA DE ARTICULOS DE ROBOTS ARTIFICIALES

Chasis, motores, servomotores, llantas y sus accesorios

Última Actualización: ---> 08-12-2023

www.robotsartificiales.com

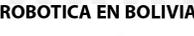
Whatsapp: 77546831

CODIGO	IMAGEN	TITULO	DESCRIPCION	PRECIO	DISPONIBLE
rob040	<p>ROBOTICA EN BOLIVIA Servo Tester</p>  <p>ROBOTICA TESTER SERVO MOTORES</p>	<p>Probador (tester) de servomotores</p>	<p>· Voltaje de alimentación: 4,2V - 6,0V DC. · Señal de salida (control): 1,5ms ± 0,5ms. · Corriente de salida: 15mA (5V). · 3 canales.</p>	15 Bs.	Si
rob040a	<p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p>  <p>ROBOTICA TESTER DIGITAL SERVO- MOTORES READYTOSKY</p>	<p>Probador (tester) Digital de Servomotores Readytosky</p>	<p>Marca: Readytosky. Material: Plástico. De color negro. Tamaño: 7.5 cm x 3.8 cm x 2.5 cm. Peso: 25g. Voltaje de entrada: DC 5 ~ 6 V. Ancho de la señal de salida: 800 ~ 2200us. Se puede sincronizar el control de salida 4 servos y se puede utilizar para comparar el rendimiento del mecanismo de dirección El control de la señal de salida del servo de dirección puede tener una precisión de 2us (1 milisegundo = 1000 microsegundos), puede probar que el mecanismo de dirección es capaz de responder a cambios sutiles. Con la función de prueba de señal PPM en la pantalla, la señal PPM de entrada cambia mientras que la entrada de la salida de sincronización de señal PPM al servo.</p>	55 Bs.	Si
rob106	<p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p>  <p>Alta calidad ROBOTICA SERVOMOTOR MG995</p>	<p>Servomotor MG995 9-12 Kg/cm 4-7V</p>	<p>· Compatible con cualquier tarjeta Arduino y Microcontroladores con PWM. · Torque con 4,8V: 13 kg/cm. · Torque con 6V: 15 kg/cm. · Voltaje de operación: 3,5 a 7,2 Volts. · Medidas: 40,7 * 19,7 * 42,9mm. · Rango de rotación: 180 Grados. · Tiempo de avance: 0,17 segundos / 60 grados (4,8V); 0,13 segundos / 60 grados (6,0V). · Peso: 55 Gramos. · Temperatura de funcionamiento: -30 a 60 °C.</p>	45 Bs.	Si
rob106a	<p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p>  <p>Calidad: Normal ROBOTICA SERVOMOTOR MG995</p>	<p>Servomotor MG995 9-12 Kg/cm Calidad Normal</p>	<p>· Tipo de Interfaz: Analógica. · Torque: 8.5kg/cm (4.8V), 10kg/cm (6V). · Voltaje de operación: 4.8 - 7.2V. · Velocidad de Operación (4.8V sin carga): 0.2 seg / 60 grados. · Velocidad de Operación (6V sin carga): 0.16 seg / 60 grados. · Conector universal para la mayoría de los receptores de radio control. · Rango de Temperatura: -30 a +60 °C.</p>	40 Bs.	No

rob107	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA MG996R</p> <p>ROBOTICA SERVOMOTOR MG996R</p>	<p>Servomotor MG996R 9,4-11 Kg/cm 4-7V</p>	<p>· Peso: 55g. · Dimensiones: 40mm x 19mm x 43mm. · Velocidad a 4,8V: 0.17sec/60 grados. · Velocidad a 6.0V: 0.13sec/60 grados. · Torque a: 4,8V 13 kg/cm. · Torque a: 6V 15 kg/cm. · Voltaje de funcionamiento: 4,8 - 7,2Vs. · Engranajes: Metálicos.</p>	46 Bs.	Si
rob108	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p> <p>ROBOTICA</p> <p>ENGRANAJE DE SOPORTE PARA SERVOMOTORES</p>	<p>Engranaje para Servomotor MG995 y MG996R</p>	<p>· Material: Aluminio. · Compatibilidad con Servos Futaba, PowerHD, Feetech. · Diámetro exterior: 24mm.</p>	15 Bs.	Si
rob109	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p> <p>ROBOTICA</p> <p>MOTOR PASO A PASO 24BYJ-48</p>	<p>Motor Paso a Paso (Steeper) 24BYJ-48</p>	<p>· Fase: 4. · Angulo de paso: 5.625°/32. · Radio: 1/32. · Voltaje: 5V DC. · Resistencia: 25ohm. · Tracción de frecuencia: =500Hz. · Tracción de frecuencia hacia afuera: =800Hz. · Tracción de Torque: =39.2mN/m. · Traccion de retén: =20mN/m. · Tipo de aislamiento: A. · Sonido: 40dB. · Gobierno: CCW. · Peso: 35g.</p>	10 Bs.	Si
rob110	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p> <p>ROBOTICA</p> <p>MOTOR DC Y LLANTA</p>	<p>Motorreductor 200RPM 6V y llanta de plástico</p>	<p>· Motorreductor plástico (motor de engranajes) tipo T (doble eje) compatible con llantas de 65mm. · Voltaje de operación: 3v-6v (recomendado 6v). · Velocidad: 3v = 80 rpm / 6v= 300rpm. · Torque máximo: 2 kg/cm. · Consumo: 80-100mA. · Caja reductora plástica: 1:48. · Centro del agujero de la rueda: 5,3 mm x 3,66mm. · Tamaño de la rueda: 65 x 26mm.</p>	18 Bs.	Si
rob110a	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p> <p>ROBOTICA</p> <p>MOTORREDUCTOR</p>	<p>Motorreductor amarillo 200RPM 6V</p>	<p>· Motorreductor plástico (motor de engranajes) tipo T (doble eje) compatible con llantas de 65mm. · Voltaje de operación: 3v-6v (recomendado 6v). · Velocidad: 3v = 80 rpm / 6v= 300 rpm. · Torque máximo: 2 kg/cm. · Consumo: 80-100 mA. · Caja reductora plástica: 1:48. · Centro del agujero de la rueda: 5,3mm x 3,66mm.</p>	12 Bs.	Si
rob110b	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p> <p>ROBOTICA</p> <p>MOTORREDUCTOR</p>	<p>Llanta de plástico para motorreductor</p>	<p>· Tamaño de la rueda: 65 x 26mm. · Material: Plástico.</p>	6 Bs.	Si

rob111	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA KIT AUTO DE 3 RUEDAS</p>	<p>Kit chasis de auto robot con tracción en 2 llantas</p>	<p>· 1 x chasis de coche de acrílico · 2 x Motorreductores (1:48). · 2 x Codificador de velocidad. · 4 x Sujetadores. · 1 x Rueda universal (loca). · 1 x botón de encendido. · 14 x Tornillo. · 1 x caja de la batería AA. · 10 x Tuercas.</p>	<p>65 Bs.</p>	<p>Si</p>
rob112	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA KIT AUTO DE 4 RUEDAS</p>	<p>Kit chasis de auto robot con tracción en las 4 llantas</p>	<p>· 2 x chasis de coche de acrílico. · 4 x Motorreductor (1:48). · 4 x Codificador de velocidad. · 8 x Sujetadores. · 1 x Botón de encendido. · Tornillos.</p>	<p>125 Bs.</p>	<p>Si</p>
rob113	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA RUEDA LOCA</p>	<p>Rueda loca de plástico y metal</p>	<p>· Material llanta: Plástico. · Color llanta: Blanco. · Material soporte: Metal. · Medida: 2,54 cm. · Con 4 orificios para sujetar.</p>	<p>10 Bs.</p>	<p>Si</p>
rob114	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA CHASIS DE TANQUE ROBOT</p>	<p>Chasis de tanque con 2 motores DC y puente H L9110</p>	<p>· L9110 conectado e incluido. · Voltaje de funcionamiento: 3V - 12V. · Sensor de velocidad opto acoplador incluido. · Kit de chasis, correas, motores incluidos. · Compatible con Arduino. · Voltaje de funcionamiento del motor: 3V - 8V. · Par motor máximo: 1,5 kg.cm a 7,2V. · Velocidad del motor sin carga: 250rpm/m a 7,2V. · Corriente de carga del motor: 250mA a 7,2V.</p>	<p>220 Bs.</p>	<p>Si</p>
rob115	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA MOTOR DC 3V-6V</p>	<p>Mini motor DC 3V-6V</p>	<p>· Longitud: 25mm. · Diámetro: 21mm. · Diámetro: 2mm. · Longitud del eje: 9mm. · Voltaje: 3-6V.</p>	<p>5 Bs.</p>	<p>Si</p>
rob116	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA MOTOR MICRO STEEPER 3-5V</p>	<p>Motor Micro paso a paso (steeper) 3 - 5V</p>	<p>· Micro Motor Paso a Paso (Steeper) 3-5V.</p>	<p>15 Bs.</p>	<p>Si</p>

rob118	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA MOTOR N20 6V</p>	Micro Motor DC 1,5 - 4,5V M20	· Micro Motor DC 1,5 - 4,5V M20.	10 Bs.	Si
rob119	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA RUEDA UNIVERSAL N20 MINI 3 PI</p>	Rueda universal N20 Mini 3 PI (Bola loca)	· Material: Acero + plástico. · Dirección: Ruedas universales. · Especificaciones: 18 * 20 * 20mm. · Usos: coche inteligente. · Diámetro: 15mm. · Carga máxima: 10-12Kg.	8 Bs.	Si
rob120	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA MANO 2 DEDOS PARA BRAZO ROBOT</p>	Pinzas de aluminio para brazo robot	· Material: Aleación de aluminio. · Apertura máxima: 55mm. · Longitud total de pinza: 108mm. · Ancho total de pinza: 98mm. · Peso: 68g.	80 Bs.	Si
rob121	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA 6 EJES ROBOTICA BRAZO ROBOTICO</p>	Brazo robot de 6 ejes (chasis)	· Ángulo de giro: 180°. · Altura máxima: 46cm · Pinza metálica incluida. · Pinza abierta: 55mm. · Tornillería necesaria incluida.	350 Bs.	Si
rob121a	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA RODAMIENTO PARA BRAZO ROBOT</p>	Rodamiento de articulaciones para brazos robot	· Rodamientos para articulaciones para brazos robot modelos con soporte MG995 o MG996R.	10 Bs.	Si
rob122	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA ESQUELETO ROBOT HUMANOIDE</p>	Bípodo robot de 15 ejes (chasis)	· Estructura para robot de 15 ejes humanoide. · Juego completo de tornillos y tuercas. · Incluye 2 pinzas para los brazos. · Servos recomendados: MG995 y MG996R.	700 Bs.	No

rob154	  <p>MOTORREDUCTOR N20 6V 2000RPM CON ENCODER</p>	<p>Motor de engranaje de reducción de velocidad (2000RPM) DC6V con codificador de caja de cambios de Metal GA12-N20</p>	<p>· Voltaje: 6V. · Material: Metal. · Modelo: N20. · Velocidad: 2000RPM. · Longitud Total: 36mm. · Tamaño de motor: 12mm (diámetro)*26mm (altura). · Tamaño de eje: 3mm (diámetro)*10mm longitud). Codificador de método de Cableado: · Potencia de motor + (cambio puede controlar el motor positivo y negativo). · Negro y rarr; potencia codificada + (no puede estar mal con niveles positivos y negativos 3,3-5V). · Comentario de señal amarillo y raro (7 señales por giro). · Valoración de señal verde y raro (7 señales por giro). · Azul y rarr; fuente de alimentación del codificador-(positivo o negativo no puede estar equivocado 3,3-5V).</p>	90 Bs.	No
rob154a	  <p>MOTORREDUCTOR N20 6V 1000RPM CON ENCODER</p>	<p>Motor de engranaje de reducción de velocidad (1000RPM) DC6V con codificador de caja de cambios de Metal GA12-N20</p>	<p>Voltaje: 6V. Material: Metal. Modelo: N20. Velocidad: 1000RPM. Longitud Total: 36mm. Tamaño de motor: 12mm (diámetro)*26mm (altura). Tamaño de eje: 3mm (diámetro)*10mm longitud). Codificador de método de Cableado: Potencia de motor + (cambio puede controlar el motor positivo y negativo). Negro y rarr; potencia codificada + (no puede estar mal con niveles positivos y negativos 3,3-5V). Comentario de señal amarillo y raro (7 señales por giro). Valoración de señal verde y raro (7 señales por giro). Azul y rarr; fuente de alimentación del codificador-(positivo o negativo no puede estar equivocado 3,3-5V).</p>	90 Bs.	Si
rob154b	  <p>MOTORREDUCTOR N20 6V 200RPM CON ENCODER</p>	<p>Motor de engranaje de reducción de velocidad (200RPM) DC6V con codificador de caja de cambios de Metal GA12-N20</p>	<p>Voltaje: 6V. Material: Metal. Modelo: N20. Velocidad: 200RPM. Longitud Total: 36mm. Tamaño de motor: 12mm (diámetro)*26mm (altura). Tamaño de eje: 3mm (diámetro)*10mm longitud). Codificador de método de Cableado: Potencia de motor + (cambio puede controlar el motor positivo y negativo). Negro y rarr; potencia codificada + (no puede estar mal con niveles positivos y negativos 3,3-5V). Comentario de señal amarillo y raro (7 señales por giro). Valoración de señal verde y raro (7 señales por giro). Azul y rarr; fuente de alimentación del codificador-(positivo o negativo no puede estar equivocado 3,3-5V).</p>	85 Bs.	Si
rob207	  <p>MOTOR REDUCTOR 6V 30RPM N20</p>	<p>Motor Reductor 6V 30RPM N20</p>	<p>· Voltaje: 6V. · Material: Metal. · Modelo: N20. · Velocidad: 30RPM. · Longitud Total: 36mm. · Tamaño de motor: 12mm (diámetro)*26mm (altura). · Tamaño de eje: 3mm (diámetro)*10mm longitud).</p>	38 Bs.	Si

rob225	<p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p>  <p>ROBOTICA SERVOMOTOR S3003</p>	<p>Servomotor S3003 3,1/4,1 Kg-cm (4,8/6VDC)</p>	<p>· Engranajes de nylon. · Voltaje de operación: 4,8V~6,0V. · Velocidad: 0,23seg/60 grados. · Torque entregado: 3,2kg/cm 4,8V y 4,1Kg/cm a 6V. · Dimensiones:40,4 mm * 19,8 mm * 36mm. · Peso: 37,2g.</p>	32 Bs.	Si
rob237	<p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p>  <p>ROBOTICA RUEDA ROTACION UNIVERSAL</p>	<p>Rueda de rotación universal de metal</p>	<p>· Diámetro de la bola: 16mm. · Accesorio de diámetro del agujero: 4mm. · Distancia entre centros de agujeros del accesorio: 40mm. · Longitud: 49mm. · Altura: 20mm.</p>	15 Bs.	Si
rob242	<p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p>  <p>ROBOTICA SERVOMOTOR MG995 360°</p>	<p>Servomotor MG995 360°</p>	<p>· Dimensiones: 40mm x 19mm x 43mm. · Ángulo de rotación: 360 grados. · Velocidad de funcionamiento: 0,17sec / 60 grados (4.8V) y 0,13sec / 60 grados (6,0V). · Par: 13 kg - cm en 4.8V y 15 kg - cm en 6V. · Voltaje de funcionamiento: 4,8 - 7,2V.</p>	44 Bs.	Si
rob250	<p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p>  <p>ROBOTICA MOTORREDUCTOR GM25-370 300RPM</p>	<p>Motorreductor 25GA- 370 300RPM 6V con Encoder</p>	<p>· Modelo: GM25-370. · Voltaje: DC 6.0V. · Velocidad: 300 rpm. · Diámetro del eje: 4mm. · Longitud: 12mm. · Codificador motor final 11 señales. · Conexión terminal longitud 20cm. · Sin velocidad de carga: 300RPM 0.1A. · Eficiencia máxima: 0.7kg.cm/245rpm/1.2W/0.4 A. · Máximo poder: 1.8kg.cm/160rpm/2W/0.8 A. · Par de parada: 3.6kg.cm 2.7 A. · Relación de reducción del retardador: 1:20. · Resolución de la sala: 11 x relación 20.4 = 224.4PPR.</p>	120 Bs.	No
rob261	<p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p>  <p>ROBOTICA SOPORTE PARA SG90 y HC-SR04</p>	<p>Soporte para servo SG90 y HC-SR04</p>	<p>· Material: Acrílico.</p>	15 Bs.	Si
rob267	<p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p>  <p>ROBOTICA ENGRANAJES DE PLASTICO 75 unid.</p>	<p>Engranajes de plástico con 75 piezas</p>	<p>· Engranajes de plástico con 75 piezas.</p>	35 Bs.	Si

rob268	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA ENGRANAJES DE PLASTICO 55 unid.</p>	Engranajes de plástico con 55 piezas de colores	· Engranajes de plástico con 55 piezas de colores.	60 Bs.	Si
rob278	 <p>ROBOTICA LLANTA DE GOMA 43x19x3mm para N20</p>	Llanta de goma 43x19x3mm para motor N20	· Diámetro: 43mm. · Espesor: 19mm. · Apertura: D-3mm. · Material: Plástico ABS + Rubber · Adecuado para Motorreductores N20.	12 Bs.	Si
rob282	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA MANO DE 5 GRADOS DE LIBERTAD CON 5 SERVOS</p>	Mano de 5 grados de libertad con servomotores y su controlador	· 5 grados de libertad. · Más flexible y puede moverse libremente. · Mano derecha.	450 Bs.	No
rob285	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA SOPORTE PARA MOTOR N20 y SIMILARES</p>	Soporte para motor N20 y similares	· Altura: 11 mm · Ancho: 25 mm · Material: plástico ABS · Color: blanco y negro · Distancia agujero: 18mm · Diámetro del agujero fijo: 2 mm · Aplicación: para el motor N20, motor de reducción N20, etc.	5 Bs.	Si
rob286	 <p>ROBOTICA LLANTAS DELGADAS PARA MOTOR N20</p>	Llanta delgadas para motor N20	· Diámetro: 34mm. · Apertura: D-3mm. · Material: Plástico ABS + Rubber · Adecuado para Motorreductores N20.	12 Bs.	Si
rob290	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA MICRO SERVO GS-9018 9g 1,5Kg</p>	Micro servomotor GS-9018 9g 1,5Kg	· Dimensiones: 23x12x29mm. · Peso: 9g. · Voltaje: 4,8-6V. · Vel. Sec/60°: 0,12/0,10. · Torque: 1,1/1,5Kg. · Motor: Cepillo de metal. · Tipo de engranaje: Plástico.	50 Bs.	Si

rob297	<p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p>  <p>Calidad: Normal ROBOTICA SERVOMOTOR SG90</p>	Micro Servomotor SG90 Calidad Normal 180°	· Micro Servo Tower-pro. · Velocidad: 0,10sec/60° @ 4,8V. · Torque: 1,8 Kg-cm @ 4,8V. · Voltaje de funcionamiento: 3,0-7,2V. · Temperatura de funcionamiento: -30 ? ~ 60 °. · Ángulo de rotación: 180°. · Ancho de pulso: 500-2400µs. · Longitud de cable de conector: 24,5cm.	16 Bs.	Si
rob297a	<p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p>  <p>Calidad: Alta ROBOTICA SERVOMOTOR SG90</p>	Micro Servomotor SG90 9g Calidad Alta 180°	· Dimensiones: 22mm x 11,5mm x 27mm. · Peso: 9 gramos. · Peso con cable y conector: 10.6 gramos. · Torque a 4.8 volts: 1.2 kg/cm. · Voltaje de operación: 4.0 a 7.2 volts. · Velocidad de giro a 4.8 volts: 120ms / 60 °. · Conector universal para la mayoría de los receptores de radio control. · Compatible con tarjetas como Arduino y microcontroladores que funcionan a 5 volts.	20 Bs.	Si
rob297b	<p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p>  <p>Calidad: Alta ROBOTICA 360° SERVOMOTOR SG90</p>	Micro Servomotor SG90 9g Calidad Alta 360°	· Dimensiones: 22mm x 11,5mm x 27mm. · Peso: 9 gramos. · Peso con cable y conector: 10.6 gramos. · Torque a 4.8 volts: 1.2 kg/cm. · Voltaje de operación: 4.0 a 7.2 volts. · Velocidad de giro a 4.8 volts: 120ms / 60 °. · Conector universal para la mayoría de los receptores de radio control.	18 Bs.	Si
rob301	<p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p>  <p>ROBOTICA ENGRANAJE OSCURO MG90S CALIDAD: Normal MICRO SERVOMOTOR 14g / 2,5kg / .10sec 7,2V</p>	Micro Servomotor MG90S 14g / 2,5kg / .10sec 7,2V	· Dimensiones = 40,6 x 19,8 x 42,9mm. · Peso: 55 gramos. · Torque a 4,8 volts: 10,00 kg/cm. · Voltaje de operación: 4,0 a 7,2 volts. · Velocidad de giro a 4,8 volts: 0,2sec/60°. · Conector universal para la mayoría de los receptores de radio control.	23 Bs.	Si
rob301a	<p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p>  <p>ROBOTICA ENGRANAJE CLARO MG90S CALIDAD: Alta MICRO SERVOMOTOR 14g / 2,5kg / .10sec 7,2V</p>	Micro Servomotor MG90S 14g calidad alta	· Dimensiones: 23x12,2x29mm. · Peso: 14g. · Velocidad de funcionamiento: · (4,8 V sin carga): segundos/60 grados. · (6,0 V sin carga): segundos/60 grados. · Par de parada (4,8 V): 2,2 kg/cm. · Par de parada (6,0 V): 2,5 kg/cm. · Rango de temperatura:-30 a + 60 grados. · Ancho de la banda muerta: 10us. · Longitud del cable del conector 150mm.	30 Bs.	Si
rob302	<p>ROBOTICA EN BOLIVIA</p>  <p>ROBOTICA LLANTA NEGRA DE GOMA DE 65mm</p>	Llanta negra de goma de 65mm	· Tipo: Neumáticos de goma. · Color: Negro. · Material de la llanta: Caucho. · Material del borde de la rueda: Plástico. · Diámetro: Aprox. 65mm. · Ancho: Aprox. 27mm. · Soporte: Aprox. 12mm. · Apto para 1:10 en coches de carretera.	12 Bs.	No

rob303	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA LLANTA AZUL DE GOMA DE 65mm</p>	Llanta azul de goma de 65mm	· Material neumático: Goma antiderrapante. · Color neumático: Negro. · Material rin: Plástico. · Eje: para motor reductor recto. · Diámetro de la llanta: 65mm. · Ancho de la llanta: 27mm.	21 Bs.	No
rob310	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA SOPORTE PARA SERVO MG995 y MG996R</p>	Soporte para servo MG995	· Material: Aluminio.	30 Bs.	Si
rob339	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA XY-L-1240 CONTROLADOR DE VELOCIDAD MOTOR DC</p>	Tarjeta controladora de velocidad motor DC (Potenciómetro) XY-L-1240	· El controlador de velocidad del motor de corriente continua XY-L-1240 proporciona una capacidad de velocidad variable para el motor de DC. · El rango de velocidad ajustable es del 5% al 100%. · Potencia de salida: 0.01-2000W (max). · 12V: 480W (máx); 24V: 960W (máx); 36V: 1440W (máx); 50V: 2000 W (máximo). · El uso de la temperatura ambiental es de -20 ? (-4 ?) a 40 ? (104 ?).	110 Bs.	Si
rob340	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA BASE PARA MICRO SERVOMOTOR SG90</p>	Base para micro servomotor SG90	· Material: Acrílico.	5 Bs.	Si
rob362	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA MOTOR DC N50 CON HELICE</p>	Motor DC con hélice N50 3,7-4,2V	· Voltaje: 3,7 V--4,2 V · Velocidad: 3,7 V 27500 RPM; 4,2 V 31000 RPM. · Diámetro del eje del motor: 1mm. · Tamaño del motor: 10*12*25,5mm. · Longitud del eje del motor: 9,5mm. · Peso del motor: aproximadamente 11g. · Longitud de la hélice: 7,5 cm.	20 Bs.	Si
rob382	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA SOPORTE PARA MICRORREDUCTOR</p>	Soporte para motorreductor DC amarillo	· Soporte del motor TT / cuadrado de aluminio.	8 Bs.	Si

rob390	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA KIT PARA AUTO ROBOT RUEDA 65mm MOTOR 281rpm</p>	Kit para auto robot motor 281rpm y 65mm	· Kit de auto equilibrado para autos inteligentes. · Rueda de 65mm + 281rpm/min. · Motor 6V + soporte + 5mm. · Acoplamiento.	110 Bs.	No
rob397	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA SOPORTE Y EXTENSION PARA SERVO MG995</p>	Soporte y articulación para servo MG995	· Material: Aluminio negro anodizado.	50 Bs.	Si
rob401	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA MOTORREDUCTOR 281 RPM 3-9V</p>	Motorreductor 281 RPM 3-9V	· Voltaje de funcionamiento: 3V-9V. · Corriente: 250mA. · Diámetro del eje: 5mm. · Diámetro del motor: 25mm. · Longitud: 65mm. · Potencia: 1W. · Peso: aproximadamente 100g. · Velocidad: 281 rpm/min.	80 Bs.	Si
rob401a	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA MOTORREDUCTOR 12RPM 6V</p>	Motorreductor 12 RPM 6V	· Voltaje de funcionamiento: 6V. · Corriente: 250mA. · Diámetro del eje: 5mm. · Diámetro del motor: 25mm. · Longitud: 65mm. · Potencia: 1W. · Peso: aproximadamente 100g. · Velocidad: 12 rpm/min.	70 Bs.	Si
rob402	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA MOTORREDUCTOR 6V 2000 RPM N20</p>	Motorreductor 6V 2000RPM N20	Características del motor: · Voltaje Nominal: 6VDC. · Diámetro del Eje:3mm. · Diámetro: 12mm. · Longitud sin eje: 26mm. · Longitud axial de salida: 10 mm ~ 4,4mm. Si desea un kit se incrementa 30Bs al precio que incluye: · 1 x Motorreductor de 2000 RPM. · 1 x Soporte para motor N20. · 1 x Llanta de goma para N20.	50 Bs.	Si
rob403	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ROBOTICA MOTORREDUCTOR 6V 1000 RPM N20</p>	Motorreductor 6V 1000RPM N20	Características del motor: · Voltaje Nominal: 6VDC. · Diámetro del Eje:3mm. · Diámetro: 12mm. · Longitud sin eje: 26mm. · Longitud axial de salida: 10 mm ~ 4,4mm. Si desea un kit se incrementa 30Bs al precio que incluye: · 1 x Motorreductor de 1000 RPM. · 1 x Soporte para motor N20. · 1 x Llanta de goma para N20.	45 Bs.	Si

rob405	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA LLANTA AZUL DE GOMA DE 85mm x 38mm</p>	Llanta grande azul de 85mm y 38mm de ancho	· Diámetro: 85mm. · Espesor: 38mm extra grueso. · Color: Azul. · Peso: 58g.	40 Bs.	No
rob415	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA MOTORREDUCTOR N20 200 RPM 6V</p>	Motor Reductor 6V 200RPM N20	Características del motor: · Voltaje Nominal: 6VDC. · Diámetro del Eje:3mm. · Diámetro: 12mm. · Longitud sin eje: 26mm. · Longitud axial de salida: 10 mm ~ 4,4mm. Si desea un kit se incrementa 30Bs al precio que incluye: · 1 x Motorreductor de 200 RPM. · 1 x Soporte para motor N20. · 1 x Llanta de goma para N20.	35 Bs.	Si
rob416	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA MOTORREDUCTOR N20 500 RPM 6V</p>	Motor Reductor 6V 500RPM N20	Características del motor: · Voltaje Nominal: 6VDC. · Diámetro del Eje: 3mm. · Diámetro: 12mm. · Longitud sin eje: 26mm. · Longitud axial de salida: 10 mm ~ 4,4mm. Si desea un kit se incrementa 30Bs al precio que incluye: · 1 x Motorreductor de 500 RPM. · 1 x Soporte para motor N20. · 1 x Llanta de goma para N20.	38 Bs.	Si
rob419	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA CHASIS MINI REDONDO DOBLE AUTO ROBOT</p>	Chasis mini circular doble para auto robot	· 1 x placa de acrílico redonda. · 1 x zócalo de acrílico. · Rueda 2 x 65mm. · 2 x rueda universal. · 2 x Motorreductor. · 4 x modo "T" Soporte de motor fijo. · 16 x tornillo M3X10mm. · 8 x M3 Tuerca. · 4 x M3 x 12 + cilindro de cobre de 6mm. · 4 x M3 x 30mm Columna de cobre de dos vías.	85 Bs.	Si
rob427	 <p>ROBOTICA EN BOLIVIA ACOPLE CORTO PARA RUEDAS DE ROBOT-5mm</p>	Acople corto para ruedas de robot 5mm	· Acoplamiento corto para rueda de robot auto inteligente. · Diámetro: 5mm. · Longitud: 18mm.	15 Bs.	Si
rob529	 <p>ROBOTS ARTIFICIALES SERVOMOTOR 40KG 270° ENGRAN. METAL</p>	Servomotor 40Kg engranaje de metal y 180° 4.8-7.2V	· Motor: motor Sin Núcleo. · Rodamiento: 2BB. · Banda muerta: 2µs por defecto. · A prueba de agua: Sí. · Voltaje de funcionamiento: DC6.0 ~ 7,4 V. · Frecuencia de funcionamiento: 1500 µs/330hz. · Velocidad de funcionamiento (6,0 V): 0.13 segundos/60 grados. · Velocidad de funcionamiento (7,4 V): 0.11 segundos/60 grados. · Par de parada (6,0 V): 35kg cm. · Par de parada (7,4 V): 42kg cm. · Dimensiones: 40.2X20X41mm /1.58X0.79X1.61 pulgadas. · Peso: 89g. · Longitud del cable del conector: JR320mm. · Aplicación: modelo de coche; Avión de ala fija; Helicóptero; Robot.	180 Bs.	Si